

# 7 piani dell'analisi

6 copie

~~La ricerca riguarda:~~

La ricerca compiuta con l'analisi fattoriale può riguardare:

a) <sup>risposta</sup> una occasione. La matrice dei dati comprende tests (o variabili)  $\times$  soggetti

Si possono quindi calcolare le correlazioni tra i tests (R) o fra i soggetti (Q)

La tecnica R è quella usata generalmente. La tecnica Q determina i fattori comuni a più soggetti

b) <sup>risposta</sup> una persona. La matrice dei dati comprende tests (o variabili)  $\times$  occasioni

Si possono calcolare le correlazioni fra le occasioni (O) o fra i tests (R)

Le tecniche O e P, essendo applicate ad un soggetto, costituiscono metodi di indagini cliniche

c) <sup>risposta</sup> un test. La matrice dei dati comprende soggetti  $\times$  occasioni

Si possono calcolare le correlazioni fra i soggetti (S) o fra le occasioni (T)

Le due tecniche sono state usate raramente. Secondo Cattell la tecnica S potrebbe servire a studiare le affinità tra i comportamenti, e la tecnica T a studiare problemi di coerenza di tests

X Le matrici fattoriali nella rotazione obliqua

	<u>Prozioni ortogonali</u>	<u>Prozioni oblique</u>
<u>Vettori di riferimento (V)</u> & ortogonali ai piani contenuti i tests, cioè realtanti la struttura semplice	Matrice $V$ Struttura semplice (incerti numero di correlazioni nulle fra tests e vettori di riferimento)	Matrice $V$ Composizione non semplice (principalmente non nulle di tutti i tests su tutti i fattori) i vettori di riferimento)
<u>Fattori primari (P)</u> Funzioni dei piani contenuti i settori tests, cioè realtanti la composizione semplice	Matrice $P$ Struttura non semplice correlazioni non nulle di tests e tests con tutti i vettori primari	Matrice $P$ Composizione semplice (incerti numero di saturazioni nulle di tests nei fattori primari)

(La freccia indica l'ultimo passaggio: dalla struttura semplice dei vettori di riferimento - ottenuta per mezzo delle rotazioni - alla composizione semplice dei fattori primari; cioè dalla matrice  $V$  delle correlazioni fra tests e vettori di riferimento - orientati in modo da realtante la struttura semplice - alla matrice  $P$  delle saturazioni dei tests nei fattori primari)

Passaggio dalla struttura semplice dei vettori di riferimento alla composizione semplice dei fattori primari

La trasformazione si ottiene mediante ~~una~~ moltiplicando la matrice  $V$  per la matrice l'inverso di una matrice diagonale  $D_{PV}$ , cioè in base all'equazione

$$P = V^{-1} D_{PV} \quad (1)$$

la cui dimostrazione richiede una certa abilità nell'uso dell'algebra matriciale e perciò viene tralasciata.

Resta da stabilire come si ottiene la matrice diagonale  $D_{PV}$  (delle correlazioni fra fattori primari e vettori di riferimento) necessaria per il calcolo della matrice  $P$  delle saturazioni dei tests nei fattori primari, che rappresenta la metà della rotazione obliqua.

La vedremo anzitutto come si procede col metodo dei vettori citati.

Si è mostrato (p. 5) che ~~calcolato~~ <sup>si ottiene</sup> dei vettori estesi si ottiene la matrice  $V$  della struttura semplice dei vettori  $S$  di riferimento con una sola rotazione, potendosi ottenere immediatamente la matrice  $\Lambda_{0i}$  dei coseni degli angoli che i vettori fattoriali ortogonali (centroidi) formano con i vettori di riferimento orientati in modo da attuare la struttura semplice (cioè ognuno ortogonalmente ad uno dei piani che contengono i vettori test). L'equazione matriciale è

$$V = F_0 \Lambda_{0i} \quad (2)$$

Si è pure veduto che, sempre col metodo dei vettori estesi, ~~è~~ <sup>si ottiene</sup> possibile ottenere la matrice  $T$  (denominata nel libro  $X_{R_{0i}}$ ) dei coseni degli angoli formati dai vettori fattoriali ortogonali con i vettori primari, la quale permette di ~~calco~~ <sup>calcolare</sup> le proiezioni ortogonali dei testi sui ~~testi~~ <sup>vettori</sup> fattoriali primari, in base all'equazione

$$\hat{P} = F_0 T$$

Tale calcolo è tuttavia privo d'interesse. Ciò che si vuol ottenere è la matrice  $\hat{P}$  della composizione semplice, comprendente le proiezioni oblique dei testi sui vettori fattoriali primari.

A tale scopo serve la matrice  $T$  dalla quale ~~si~~ <sup>si</sup> ricava la matrice diagonale  $D$  necessaria per il calcolo ~~di~~ <sup>di</sup>  $\hat{P}$  <sup>per mezzo dell'equazione (1) la matrice  $\hat{P}$  della composizione semplice.</sup> La matrice  $T$  è, come si è detto, la matrice dei coseni degli angoli che i vettori fattoriali primari formano con i vettori fattoriali ortogonali (centroidi). In quanto i coseni si possono interpretare come correlazioni (dato che i vettori fattoriali sono tutti di lunghezza unitaria), perciò la matrice  $T$  rappresenta la matrice delle correlazioni tra fattori primari e fattori centroidi, ed anche (essendo i fattori centroidi ortogonali) la matrice delle correlazioni dei fattori primari ~~dei~~ <sup>dei</sup> ~~vettori~~ <sup>vettori</sup> ~~centroidi~~ <sup>centroidi</sup>.

Se in luogo della  $T$  usiamo la trasposta  $T'$  e ricorriamo al solito artificio di considerare al posto dei fattori primari altrettanti testi

che misurano perfettamente i fattori primari, possiamo la  $T'$  ~~anche~~  
~~il~~ ~~cor~~ diventa una matrice fattoriale, che comprende le rotazioni  
 dei ~~tre~~ ~~test~~ fattoriali primari nei fattori centroidi. (~~Tab. V~~, Tab.)

$$T = \begin{bmatrix} & P_1 & P_2 & P_3 \\ A & \cdot & \cdot & \cdot \\ B & \cdot & \cdot & \cdot \\ C & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}$$

$$T' = \begin{bmatrix} A & B & C \\ P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{bmatrix}$$

Manipolata  
~~considerata~~ in tal modo, la matrice  $T'$  può essere considerata  
 come una parte della matrice fattoriale centroide  $F_0$ , la quale oltre  
 a comprendeva le rotazioni dei fattori primari degli altri test <sup>1,2...10</sup> comprende anche  
 quelle dei test fattoriali primari  $P_1, P_2, P_3$ .

Si è visto precedentemente, che moltiplicando la matrice  
 centroide  $F_0$  per la matrice  $\Lambda_0^s$  dei corei dei angoli formati dai vettori  
 centroidi con i vettori di riferimento <sup>(orientati in modo da ottenere la struttura semplice)</sup> si ottiene la matrice  $V$  delle  
 correlazioni dei test con i vettori di riferimento suddetti, (cioè della struttura  
 semplice dei vettori di riferimento. Se tale moltiplicazione si esegue  
 anche per l'aggiunta alla matrice  $F_0$  costituita dalla matrice  $T'$   
 si ottiene la matrice  $D$  delle correlazioni fra Fattori primari test  
 fattoriali primari, (cioè Fattori primari,) e vettori di riferimento, cioè la

$$\begin{bmatrix} A_0 & B_0 & C_0 \\ 1 & \cdot & \cdot \\ 2 & \cdot & \cdot \\ \vdots & \cdot & \cdot \\ 10 & \cdot & \cdot \\ P_1 & \cdot & \cdot \\ P_2 & \cdot & \cdot \\ P_3 & \cdot & \cdot \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_0 \\ B_0 \\ C_0 \\ \vdots \\ P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_v & B_v & C_v \\ 1 \\ 2 \\ \vdots \\ 10 \\ P_1 & d_{11} & 0 & 0 \\ P_2 & 0 & d_{22} & 0 \\ P_3 & 0 & 0 & d_{33} \end{bmatrix}$$

$F_0$        $\Lambda_0^s$        $V$   
 $T'$        $D$



Il procedimento descritto nelle pagine precedenti si può utilizzare tal tanto quanto si è ottenuta la matrice  $\hat{P}^s$  con il metodo dei vettori estesi. Se ~~non~~ invece si è utilizzato, come avviene comunemente, il metodo Radiale, la matrice  $D_{VP}$ , necessaria per ottenere la matrice  $\hat{P}^s$  della Composizione semplice, si ottiene per un'altra via.

Sappiamo che

$$D_{VP} = T' \Lambda_{OV}^s \quad (3)$$

ma conosciamo soltanto  $\Lambda_{OV}^s$ , cioè la matrice di rotazione con cui si è ottenuta la matrice  $V^s$  della struttura semplice di vettori di riferimento.

Ciononostante è possibile calcolare  $D_{VP}$  procedendo nel modo seguente

Postmoltiplicando da ambedue le parti da ambedue le parti per  $\Lambda_{OV}^{-1}$

si ottiene

$$D_{VP} \Lambda_{OV}^{-1} = T' \Lambda_{OV}^s \Lambda_{OV}^{-1}$$

Ma  $\Lambda_{OV}^s \Lambda_{OV}^{-1} = I$  e  $T' I = T'$  quindi

$$D_{VP} \Lambda_{OV}^{-1} = T'$$

Sappiamo inoltre che i coseni degli angoli  $T'$  ha la proprietà di essere "normalizzata per righe", che cioè la somma dei quadrati dei termini di ogni riga è uguale a 1. In base a tale proprietà e alla proprietà delle matrici diagonali sappiamo ~~inoltre~~ <sup>infine</sup> che quando si premoltiplica una matrice diagonale  $D$  ad una matrice  $A$  si ottiene una matrice  $C$  in cui i termini della prima riga sono i termini della matrice prima riga della matrice  $A$  moltiplicati per il primo termine ( $D_{11}$ ) della matrice diagonale.

(1) Questa proprietà si spiega considerando la matrice  $T$ , che essendo la trasposta di  $T'$  deve essere normalizzata per colonne.  $T$  è una matrice di rotazione che contiene i coseni degli angoli tra i vettori fattoriali centrati e quelli primari. Ogni colonna contiene i coseni dei vettori primari formati con i vettori centrati e i vettori centrati, che sono ortogonali. Se consideriamo due vettori centrati il caso in cui i vettori centrati sono soltanto due, è facile vedere che, per il teorema di Pitagora, la somma dei quadrati dei coseni è uguale a 1. Tale proprietà vale per qualsiasi numero di

fattori



$$\cos^2 A P_A + \cos^2 B P_A = 1$$

i termini della 2<sup>a</sup> riga sono i termini della matrice  $T$  secondo una della matrice  $D$ , moltiplicati per il 2<sup>o</sup> termine ( $D_{22}$ ) della matrice diagonale, e così via.

E eseguendo la moltiplicazione si avrà dunque

$$\begin{bmatrix} d_{11} & 0 & 0 \\ 0 & d_{22} & 0 \\ 0 & 0 & d_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Lambda_{11} & \Lambda_{12} & \Lambda_{13} \\ \Lambda_{21} & \Lambda_{22} & \Lambda_{23} \\ \Lambda_{31} & \Lambda_{32} & \Lambda_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_{11}\Lambda_{11} & d_{11}\Lambda_{12} & d_{11}\Lambda_{13} \\ d_{22}\Lambda_{21} & d_{22}\Lambda_{22} & d_{22}\Lambda_{23} \\ d_{33}\Lambda_{31} & d_{33}\Lambda_{32} & d_{33}\Lambda_{33} \end{bmatrix}$$

$D_{PV} \qquad \Lambda_{OV}^{-1} \qquad T'$

E siccome  $T'$  è normalizzata per righe, abbiamo, per la prima riga

$$(d_{11}\Lambda_{11})^2 + (d_{11}\Lambda_{12})^2 + (d_{11}\Lambda_{13})^2 = 1$$

$$d_{11}^2 \Lambda_{11}^2 + d_{11}^2 \Lambda_{12}^2 + d_{11}^2 \Lambda_{13}^2 = 1$$

$$\times d_{11}^2 (\Lambda_{11}^2 + \Lambda_{12}^2 + \Lambda_{13}^2) = 1$$

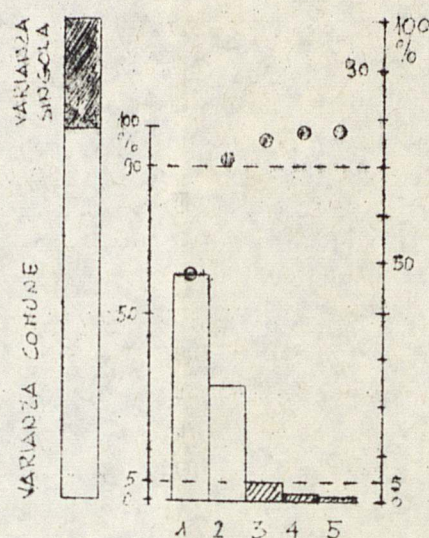
$$d_{11} = \sqrt{\frac{1}{\Lambda_{11}^2 + \Lambda_{12}^2 + \Lambda_{13}^2}}$$

e così per le altre righe.

Conoscendo  $\Lambda_{OV}$  e quindi calcolando  $\Lambda_{OV}^{-1}$  si può calcolare, termine per termine, la matrice diagonale  $D_{PV}$ , ottenuta la quale si calcola  $D_{PV}^{-1}$  e si ottiene quindi, per un'operazione (1) la matrice  $\tilde{P}$ .

## CRITERI PER STABILIRE IL NUMERO DEI FATTORI

Per rendersi conto del problema basterà considerare il seguente diagramma



(da K. Überla - Faktorenproblem (Berlin, 1968))

Proporzione di varianza dovuta ai singoli fattori, in relazione alla somma delle comunanze dei tests (varianza comune) ed alla varianza complessiva (varianza comune + varianza specifica e casuale). La scala a sinistra indica la percentuale della varianza comune, quella a destra la percentuale della varianza complessiva. L'istogramma permette di leggere l'ammontare della varianza connessa ad ogni singolo fattore, e i punti danno la curva cumulativa. La parte tratteggiata dell'istogramma comprende i fattori che assorbono una quota trascurabile di varianza.

Il diagramma permette di rendersi conto, dell'importanza dei singoli fattori e permette d'orientarsi sul numero di fattori da accettare. Sono da considerare, sia la percentuale della varianza comune assorbita da un fattore, sia la percentuale della varianza complessiva. Infatti, se la varianza comune è piccola rispetto alla varianza complessiva, un fattore che assorbe per es. il 30% della varianza comune, assorbe, e quindi spiega, soltanto una piccola percentuale della varianza complessiva.